

Bibliografía.

- DRAKE, R. L.; VOGL, W.; MITCHELL, A. W. M. GRAY Anatomía para estudiantes. Revisión de Ángel Peña y Juliana Pérez, Traducción de Diorki Servicios Integrales de Edición. 1. ed. España: Elsevier, 2005. 880 p. ISBN 84-8174-832-3.
- KAPANDJI, A. I. Fisiología Articular. 6. ed. Madrid, España: Editorial médica Panamericana, 2006. 367 p. ISBN 84-9835-002-6.
- BURGOS, C. A. Q. Diseño y construcción de una prótesis robótica de mano funcional adaptada a varios agarres. 94 p. Disertación (Tesis de Maestría) — Universidad del Cauca, Facultad de Ingeniería Electrónica y Telecomunicaciones, Popayan, Colombia, 2010. Consultado en: 18 Marzo 2019.
- BUNDHOO, V. Design and evaluation of a shape memory alloy-based tendondriven actuation system for biomimetic artificial fingers. 214 p. Dissertation (Master of applied science in the Department of Mechanical Engineering) — University of Victoria, 2009. Consultado en: 21 Marzo 2019.
- MINIHOGAR, E. Las partes de la mano. España: [s.n].
Disponible en:
<<http://minihogarkids.blogspot.com/2012/06/las-partes-de-la-mano.html>>.
Consultado en: 5 Abril 2019.
- LOAIZA, J. L.; ARZOLA, N. Evolución y tendencias en el desarrollo de prótesis de mano. Medellín, Colombia, n. 169, p. 191–200, Agosto 2011. ISSN 0012-7353.
Disponible en: <<http://www.scielo.org.co/pdf/dyna/v78n169/a22v78n169.pdf>>.
Consultado en: 5 Abril 2019.
- ROUVIERE, H.; DELMAS, A. Anatomía Humana. Revisado por Vicent Delmas. 11. ed. Barcelona, España: Masson, 2007. 706 p. ISBN 84-458-1315-3.

- BELTER, J. T.; DOLLAR, A. M. Performance characteristics of anthropomorphic prosthetic hands. *Rehabilitation Robotics (ICORR)*, 2011 IEEE International Conference on, Zurich, p. 1–7, 2011. ISSN 1945-7898. Consultado en: 16 Abril 2019.
- MEYERS, F. E. *Estudios de Tiempos y Movimientos*. Traducción Gabriel Sánchez García. 2. ed. Barcelona, España: Pearson Educación, 2000. 339 p. ISBN 9684444680, 9789684444683.
- KOLB, B.; WHISHAW, I. Q. *Neuropsicología Humana*. 5. ed. Madrid, España: Editorial medica panamericana, 2006. 818 p. ISBN 978-84-7903-914-1.
- NETTER, F. H. *Atlas de anatomía humana*. Traducción de Víctor Gotzens García. 4. ed. Barcelona España: Elsevier Masson, 2007. 631 p. ISBN 978-84-4581-759-9.
- GIUSEPPE, L. *The Study of the Electromyographic Signal for the Control of a Prosthetic Hand*. 203 p. Disertación (Masters Degree in Computer Science Engineering Department of Electronics and Computer Science Engineering) — Politecnico di Milano, 2009–2010. Disponible en: <https://www.politesi.polimi.it/bitstream/10589/2282/1/201007Lisi.pdf>. Consultado en: 21 Abril 2019.
- PALASTANGA, N.; DEREK, F.; SOAMES, R. *Anatomía y Movimiento Humano. Estructura y Funcionamiento*. Traducción González del Campo Román, Pedro,. 1. ed. Barcelona, España: Paidotribo, 2000. 611 p. ISBN 84-8019-500-2.
- SANTOS, C. H.; MEJÍA, C. F. M. *Diseño de un Sistema Emulando el Movimientos Articulado de una Mano, Brazo y Antebrazo*. Disertación (Maestría en Ciencias en

Ingeniera Mecatrónica) — Centro Nacional de Investigación y Desarrollo Tecnológico, Cuernavaca, Morelos, México, 2007.

- BELTER, J. T. et al. The mechanical design and performance specifications of anthro- pomorphic prosthetic hands. JRRD, 10 Hillhouse Ave. New Haven, p. 1–40. Disponible en: <<http://www.eng.yale.edu/grablab/pubs/BelterJRRD2012.pdf>>. Consultado en: 5 Mayo 2019.
- CABRERA, J.; JARAMILLO, H. Mejora de procesos para el desarrollo de dispositivos prostéticos de mano. Ingenium, Colombia, n. 21, p. 92–104, Enero/Junio 2010.
- PUGLISI, L.; MORENO, H. Prótesis robóticas. p. 10. Consultado en: 6 Mayo 2019.
- F FF. WEIR, P. R. Design of artificial arms and hands for prosthetic applications. In: Standard handbook of biomedical engineering and design. Chicago, Illinois: Digital Engineering Library McGraw-Hill, 2004. cap. 32. Consultado en: 10 Mayo 2019.
- CASTELLANOS, C. A. S. et al. Diseño mecánico y cosmético de una prótesis parcial de mano. Revista Cubana de Investigaciones Biomédicas, Ciudad de la Habana, n. 1, p. 25, Jan./Mar. 2011. ISSN 1561-3011. Consultado en: 11 Mayo 2019.
- CÁCERES, C. B. La biomecánica y su aplicación en las prótesis. 144 p. Disponible en: <<http://es.scribd.com/doc/62424971/La-biomecanica-y-su-aplicacion-en-las-protesis>>. Consultado en: 12 Mayo 2013.
- GONZÁLES, J. M. D. et al. Robótica y prótesis inteligentes. Revista Digital Universitaria UNAM, v. 6, n. 1, p. 15, 2004. ISSN 1067-6079. Disponible en:

<<http://www.revista.unam.mx/vol.6/num1/art01/int01.htm>>. Consultado en: 22 Mayo 2012.

- GUAY, M. F. Analyse cinemato-statique d'un doigt sous-actionné à 3 ddl pour une prothèse de membre supérieur. 146 p. Tesis (Maestría) — Université Laval, 2012. Disponible en: <<http://www.theses.ulaval.ca/2012/28618/28618.pdf>>. Consultado en: 8 Junio 2019.
- MONTES, J. C. D.; GONZÁLEZ, J. D. Mecanismos de transmisión y actuadores utilizados en prótesis de mano. Memorias del XV congreso internacional anual de la SOMIM, p. 335–345, Septiembre 2009. Consultado en: 8 Junio 2019.
- ROMERO, M. A. P. Análisis Cinemático e implementación de una mano robótica servo-articulada aplicable como prótesis. 178 p. Disertación (Maestro en Ciencias en Ingeniería Mecánica con especialidad en Diseño Mecánico) — Instituto Politécnico Nacional, Julio 2011. Disponible en: <<http://www.biblio-sepi.esimez.ipn.mx/mecanica/2011/Analisis>>. Consultado en: 19 Junio 2019.
- COVARRUBIAS, J. T.; LOPEZ, V. E. G. Las prótesis mecánicas. México: [s.n.], 2010. 7 p. Consultado en: 19 Junio 2013.
- 2005, M. inStep. The Art of Making Artificial Limbs Look Lifelike. Coalición de Amputados de América, 2005. 1-8 p. Disponible en: <<http://www.amputee-coalition.org/spanish/easyread/military-instep/cosmesis-ez.html>>. Consultado en: 20 Junio 2019.

- LEOÑ, J. Ramírez Díaz de et al. Rediseño de interfaz para prótesis mecánica transhumeral. Memorias del XV congreso internacional anual de la SOMIM, p. 389–395, Septiembre 2011. Disponible en: <<http://somim.org.mx/articulos2010/memorias/memorias2011/pdfs/A1/A1240.pdf>>. Consultado en: 20 Junio 2019.
- NEDA, E. G. C. et al. Diseño de un sistema amplificador de fuerza para prótesis mecánica. Memorias del XV congreso internacional anual de la SOMI, Guanajuato, México, p. 216–225, Septiembre 2012. Disponible en: <<http://www.paginaspersonales.unam.mx/files/1031/Publica20130209211223.pdf>>. Consultado en: 20 Junio 2019.
- BAROUTI, H.; AGNELLO, M.; VOLCKMANN, P. Amputaciones del miembro superior. Enciclopedia Medico Quirúrgica, Elsevier, Paris, Paris- France, p. 10, 1998. Disponible en: <<http://www.discapacidadonline.com/wp-content/uploads/2011/05/manual.amputado.miembro.superior.pdf>>. Consultado en: 21 Junio 2019.
- YANG, J. et al. A multifingered hand prosthesis. Mechanism and Machine Theory, Elsevier, p. 555–581, Enero 2004. Disponible en: <<http://www.engineering.uiowa.edu/~amalek/papers/Multi-hand>>. Consultado en: 21 Junio 2019.
- OKUNO, R.; YOSHIDA, M.; AKAZAWA, K. Compliant grasp in a myoelectric hand prosthesis. IEEE Engineering in Medicine and Biology Magazine, v. 24, p. 48–56, July-August 2005. ISSN 0739-5175. Consultado en: 21 Junio 2019.

- ALONSO, A. A. et al. Entrenador mioeléctrico de prótesis para amputados de brazo y mano. *Mapfre Medicina*, Valladolid, v. 13, n. 1, p. 11–19, 2002. Consultado en: 17 Marzo 2013.
- PYLATIUK, C. et al. Progress in the development of a multifunctional hand prosthesis. *Proceedings of the 26th Annual International Conference of the IEEE EMBS, Germany*, p. 4260 – 4263, Septiembre 2004. Consultado en: 25 Junio 2019.
- S. CHILDRESS, P. D. Historical aspects of powered limb prostheses. p. 2–13. Disponible en: <<http://www.oandplibrary.org/cpo/pdf/198501002.pdf>>. Consultado en: 25 Junio 2013.
- VIVAS, A.; AGUILAR, E. Modelado geométrico y dinámico de una prótesis de mano robótica. *Popayán Colombia*, p. 1–6. Consultado en: 25 Junio 2019.
- E), P. V. L. Design of a Human Hand Prosthesis. 75 p. Tesis (Bachelor of Arts) — Worcester Polytechnic Institute, Abril 2012. Disponible en: <<http://www.wpi.edu/Pubs/E-project/Available/E-project-042612-145912/3.pdf>>. Consultado en: 30 Junio 2012.
- MICERA, S. et al. On the use of longitudinal intrafascicular peripheral interfaces for the control of cybernetic hand prostheses in amputees. *IEEE Engineering in Medicine and Biology Society*, v. 16, n. 5, p. 453–472, Noviembre 2008. ISSN 1534-4320. Consultado en: 27 Julio 2019.

- MICERA, S.; CARPANETO, J.; RASPOPOVIC, S. Control of hand prostheses using peripheral information. IEEE Consumer Electronics Society Technical Co-Sponsor, v. 3, p. 48–68, Diciembre 2010. ISSN 1937-3333. Consultado en: 2 julio 2019.
- DARIO, P. et al. Robotics as a future and emerging technology: biomimetics, cybernetics, and neurorobotics in european projects. IEEE Robotics and Automation Society, v. 12, p. 29–45, Junio 2005. ISSN 1070-9932. Consultado en: 10 julio 2019.
- YUSTOS, H. L. et al. Mecanismo articulado de mano de maniquís. In: [s.n.], 2007. Disponible en: <<http://www.arteuna.com/talleres/lab/maquinariasantiguas.pdf>>. Consultado en: 14 Juliol 2019.
- PROTESICA, Prótesis de mano mecánicas, Octubre 2015, Disponible en: <<http://protesica.com.co/protesis-de-mano-mecanicas/>>. Consultado en: 14 de Julio 2019.
- MEDLINEPLUS, art. Prótesis, 2 Diciembre 2019, Disponible en: <<https://medlineplus.gov/spanish/ency/article/002286.htm>>. Consultado en: 15 de Julio 2019.
- JOSE D. MINCHALA O., Prótesis de mano, Universidad politécnica de salesiana, Disponible en: <<https://www.monografias.com/trabajos-pdf5/protesis-mano/protesis-mano.shtml>>. Consultado en: 15 Julio 2019.
- HEARD D C Y, FARRY K A, ATKINS D J. A comparison of functional capabilities of below-elbow unilateral body-powered hook and electric hand users. Myoelectric Control '95 (MEC'95). New Brunswick, [Canada](#): Fredericton, August 1995; 28-35.
- 12. HARWIN W S, RAHMAN T, FOULDS R A. A review of design issues in

rehabilitation robotics with reference to north american research. IEEE Transactions on Rehabilitation Engineering. 1995; 3 (1): 3-1.

- DOERINGER J A, HOGAN N. Performance of above elbow body- powered prostheses in visually guided unconstrained motion tasks. IEEE Transactions on Biomedical Engineering. 1995; 42 (6): 621-631.
- HARWIN W S, RAHMAN T, FOULDS R A. A review of design issues in rehabilitation robotics with reference to north american research. IEEE Transactions on Rehabilitation Engineering. 1995; 3 (1): 3-12.
- DUPONT A C, MORIN E L. A myoelectric control evaluation and trainer system. IEEE Transactions on Rehabilitation Engineering. 1994; 2 (2): 100-107.
- O'NEILL P A, MORIN E L, SCOTT R N. Myoelectric signal characteristics from muscles in residual upper limbs. IEEE Transactions on Rehabilitation Engineering. 1994; 2 (4): 266-270.
- LISANDRO PUGLISI Y HÉCTOR MORENO Disponible en <www.disam.upm.es/~barrientos/Curso_Robots_Servicio/R_servicio/Protesis_files/Protes>. Consultado en: 26 Julio 2019.
- J. DORADOR, P. RÍOS, R. FLORES, A. JUÁREZ, "Diseño de prótesis inteligentes", Departamento de [ingeniería](#) mecatrónica, 2004.
- DISEÑO Y CONSTRUCCION DE UNA PROTESIS [ROBOTICA](#) DE MANO FUNCIONAL ADAPTADA A VARIOS AGARRES. Disponible en: <[www.unicauca.edu.co/deic/Documentos/Tesis %20Quinay %E1s.pdf](http://www.unicauca.edu.co/deic/Documentos/Tesis%20Quinay%20E1s.pdf)>. Consultado en 26 de Julio 2019.

- H. NICHOLLS, M. LEE, "A Survey of Robot Tactile Sensing Technology". IJRR, vol 8, No 3, pp. 3-30, 1989.
- ROBÓTICA Y PRÓTESIS \inteligentes, [revista](#) universitaria,>. Disponible en: <http://www.revista.unam.mx/vol.6/num1/art01/art01_enero.pdf>. Consultado en: 18 Agosto 2019
- LISADRO PUGLISI Y HERCTOR MORENO. Prótesis Robótica. Disponible en: <http://www.disam.upm.es/~barrientos/Curso_Robots_Servicio/R_servicio/Protesis_files/>. Consultado en: 18 Agosto 2019