

**UNIVERSIDAD AUTÓNOMA “JUAN MISAEL SARACHO”**

**FACULTAD DE CIENCIAS Y TECNOLOGÍA**

**CARRERA DE INGENIERÍA CIVIL**

**DEPARTAMENTO**

**TOPOGRAFÍA Y VÍAS DE COMUNICACIÓN**



**“EJECUCIÓN DE TOPOGRAFÍA CLÁSICA Y MODERNA  
(DRONES) EN EL LEVANTAMIENTO TOPOGRÁFICO PARA  
OBRAS VIALES EN MOVIMIENTO DE TIERRA”**

**Por:**

**Cinthia Tatiana Calle Figueroa**

Proyecto presentado a consideración de la “UNIVERSIDAD AUTÓNOMA JUAN MISAEL SARACHO”, como requisito para optar el grado académico de Licenciatura en Ingeniería Civil.

**Semestre II – 2023**

**TARIJA - BOLIVIA**

**DEDICATORIA:**

El presente trabajo de proyecto de grado está dedicado a mis padres Marcos y Susana. Gracias por brindarme su amor paciencia y esfuerzo.

A mis hermanos, Ghisell, Avril, Fabián y Mikjael por ser mi fuerza para salir adelante.

A mi abuela Olga López por siempre confiar en mí.

**ÍNDICE**  
**CAPÍTULO I**  
**INTRODUCCIÓN**

	Página
1.1. Introducción .....	1
1.2. Justificación.....	2
1.3. Objetivos .....	3
1.3.1. Objetivo general .....	3
1.3.2. Objetivos específicos.....	4
1.4. Planteamiento del problema.....	4
1.4.1. Situación problemática .....	4
1.4.2. Problema.....	5
1.5. Hipótesis .....	5
1.6. Identificación de variables .....	5
1.6.1. Variable dependiente .....	5
1.6.2. Variable independiente .....	5
1.7. Cuadro de variables .....	6
1.8. Diseño metodológico .....	7
1.8.1. Unidades de estudio y decisión muestral.....	7
1.8.2. Métodos y técnicas empleadas .....	8
1.9. Proceso de aplicación.....	13
1.10. Alcance.....	14

**CAPITULO II**  
**FUNDAMENTO TEÓRICO Y MÉTODOS PARA**  
**LEVANTAMIENTOS TOPOGRÁFICOS EN**  
**MOVIMIENTOS DE TIERRA**

	Página
2.1. Importancia de la topografía .....	15
2.1.1. Historia de la topografía .....	15
2.2. Avances tecnológicos en la topografía.....	18
2.3. Definiciones .....	19
2.3.1. Topografía .....	19
2.3.2. Tipos de levantamientos .....	20
2.4. Planimetría .....	23
2.5. Altimetría .....	24
2.6. Estación total.....	25
2.6.1. Tipos de estaciones totales .....	26
2.6.2. Levantamiento con estaciones totales.....	27
2.6.3. Cuidado del instrumento.....	30
2.7. Necesidad de precisión en levantamientos topográficos.....	31
2.8. Errores de una medición topográfica .....	32
2.8.1. Errores instrumentales .....	33
2.8.2. Errores del operador .....	34
2.8.3. Errores según la condición en los que se los realiza.....	34
2.9. Tipos de errores.....	35
2.9.1. Errores sistemáticos.....	35
2.9.2. Errores accidentales.....	37

2.10. Escalas .....	37
2.11. Curvas de nivel.....	38
2.12. Tipos de curvas de nivel.....	40
2.13. Sistema de coordenadas.....	40
2.14. Sistema de coordenadas geográficas .....	41
2.15. Sistema de coordenadas cartesianas .....	42
2.16. Sistema de coordenadas U.T.M.....	42
2.17. Vehículos aéreos no tripulados .....	44
2.18. Reseña histórica de los drones.....	44
2.19. Definiciones de drones. ....	48
2.20. Tipos de drones. ....	49
2.21. Aplicación civil de drones.....	52
2.22. Aplicación en ingeniería civil .....	53
2.23. Integración en el espacio aéreo .....	54
2.23.1. Iniciativas a la integración .....	55
2.24. Sistemas aéreos no tripulados en Bolivia.....	55
2.24.1. Desarrollo de los Drones en Bolivia .....	55
2.25. Fotogrametría con drones.....	56
2.25.1. Procesos de levantamiento topográfico con dron .....	57
2.26. Precisión, resolución y calidad.....	60
2.27. Dron “DJI Phantom 4 PRO V2.0” .....	60
2.27.1. Levantamientos topográficos con “dji phantom 4 pro v2.0” .....	61
2.28. Ventajas de los drones.....	63
2.29. Precisión de los vuelos. ....	65

2.30. Normas técnicas para levantamientos Aerofotogramétricos en México.....	65
2.31. Alturas de vuelo para drones en Tarija.....	73
2.32. GPS .....	75
2.32.1. Real Time Kinematic (RTK).....	76
2.33. Red Geodésica.....	76
2.34. Volúmenes.....	78
2.35. Perfiles.....	79
2.36. Secciones transversales .....	79
2.37. Volúmenes en movimiento de tierra .....	81
2.38. Civil 3d en cálculo de volúmenes .....	82

**CAPITULO III**  
**APLICACIÓN PRÁCTICA**  
**USANDO ESTACIÓN TOTAL Y DRON**

	Página
3.1. Reconocimiento del lugar y planificación.....	85
3.2. Levantamiento Aero fotogramétrico método moderno (dron).....	85
3.2.1. Reconocimiento y planificación .....	85
3.2.2. Plan de vuelos .....	86
3.2.3. Puntos de control .....	89
3.2.4. Vuelo .....	90
3.2.5. Proceso y exportación de datos.....	92
3.3. Levantamiento topográfico método clásico .....	97
3.3.1. Reconocimiento y planificación .....	97
3.3.2. Proceso de trabajo en campo con estación total .....	98
3.3.3. Puntos Base .....	98

3.3.4. Levantamiento de detalles .....	99
3.3.5. Proceso y exportación de datos .....	102
3.3.6. Procesamiento de datos y resultados .....	103
3.3.7. Importación de datos y obtención del modelo digital del terreno .....	103
3.3.8. Diseño en planta .....	106
3.3.9. Secciones transversales y cálculo de volúmenes .....	106
3.4. Resultados obtenidos.....	108
3.4.1. Áreas y volúmenes de corte y relleno de dron y estación total.....	108
3.5. Relación de variables .....	114
3.5.1. Relación de áreas de corte .....	115
3.5.2. Relación de áreas de relleno, .....	116
3.5.3. Relación de volúmenes de relleno .....	117
3.5.4. Resumen de la relación de variables.....	117
3.5.5. Comparación de cálculo de volúmenes .....	118
3.6. Correlaciones .....	127
3.6.1. Correlación de volumen en corte (Dron vs Estación total) .....	127
3.6.2. Correlación de volumen en corte (Estación total vs Dron) .....	128
3.6.3. Correlación de volumen en relleno Dron vs Estación total .....	129
3.6.4. Correlación de volumen en relleno Estación total vs Dron .....	131
3.6.5. Correlación de volumen de corte y relleno.....	132
3.6.6. Ecuaciones obtenidas.....	142

**CAPITULO IV**  
**CONCLUSIONES Y RECOMENDACIONES**

	Página
4.1. Conclusiones .....	144
4.2. Recomendaciones.....	145

**BIBLIOGRAFÍA**

**ANEXO**

ANEXO 1 REPORTE FOTOGRÁFICO

ANEXO 2 PLANOS DE PERFIL Y PLANTA

ANEXO 3 PLANOS SECCIONES TRANSVERSALES TOPOGRAFÍA CLÁSICA

ANEXO 4 PLANOS SECCIONES TRANSVERSALES TOPOGRAFÍA MODERNA

## ÍNDICE DE TABLAS

	Página
<b>Tabla 3.1</b> Formato de puntos de control.....	90
<b>Tabla 3.2</b> Puntos base.....	99
<b>Tabla 3.3</b> Ejemplo de los datos obtenidos en el campo.....	102
<b>Tabla 3.4</b> Valores de áreas y volúmenes. ....	108
<b>Tabla 3.5</b> Relación de variables según el coeficiente de correlación.....	114
<b>Tabla 3.6</b> Relación de variables .....	117
<b>Tabla 3.7</b> Relación de variables según el coeficiente de correlación.....	118
<b>Tabla 3.8</b> Porcentajes de variación.....	119
<b>Tabla 3.9</b> Tipo de variación.....	126
<b>Tabla 3.10</b> Promedio del porcentaje de variación (corte) .....	126
<b>Tabla 3.11</b> Promedio de porcentaje de variación (corte).....	127
<b>Tabla 3.12</b> Comparación de modelos alternos, .....	127
<b>Tabla 3.13</b> Comparación de modelos alternos .....	128
<b>Tabla 3.14</b> Comparación de modelos alternos .....	129
<b>Tabla 3.15</b> Comparación de modelos alternos .....	131
<b>Tabla 3.16</b> Valores de volúmenes de corte más volúmenes de relleno,.....	132
<b>Tabla 3.17</b> Correlación de volumen Dron vs Estación total. ....	139
<b>Tabla 3.18</b> Correlación de volumen corte y relleno E.T. vs Dron .....	141
<b>Tabla 3.19</b> Ecuaciones para volúmenes .....	142
<b>Tabla 3.20</b> Ecuaciones de relleno + corte .....	143

## ÍNDICE DE FIGURAS

	Página
<b>Figura 1.1</b> Estación total, prisma y trípode. ....	9
<b>Figura 1.2</b> Dron .....	10
<b>Figura 1.3</b> RTK .....	10
<b>Figura 1.4</b> Aplicación para planeación de vuelo .....	11
<b>Figura 1.5</b> Programa para proceso de datos. ....	12
<b>Figura 2.1</b> Groma .....	17
<b>Figura 2.2</b> Chorobate.....	18
<b>Figura 2.3</b> Ejemplo de planimetría.....	23
<b>Figura 2.4</b> Estación total .....	25
<b>Figura 2.5</b> Levantamiento topográfico con estación total .....	30
<b>Figura 2.6</b> Errores instrumentales .....	34
<b>Figura 2.7</b> Errores sistemáticos .....	36
<b>Figura 2.8</b> Modelo de escala .....	38
<b>Figura 2.9</b> Curvas de nivel .....	39
<b>Figura 2.10</b> Curvas de nivel .....	40
<b>Figura 2.11</b> Sistema de coordenadas geográficas.....	41
<b>Figura 2.12</b> Plano de coordenadas cartesianas. ....	42
<b>Figura 2.13</b> Cuadrícula U.T.M.....	43
<b>Figura 2.14</b> Vehículo aéreo no tripulado.....	44
<b>Figura 2.15</b> Primer dron .....	45
<b>Figura 2.16</b> Primeros drones militares .....	45
<b>Figura 2.17</b> Parrot AR Drone.....	47

<b>Figura 2.18</b> Drones Inteligentes Phantom 4.....	48
<b>Figura 2.19</b> Dron de ala fija. ....	50
<b>Figura 2.20</b> Dron de ala rotatoria.....	51
<b>Figura 2.21</b> Drones en aplicación civil .....	53
<b>Figura 2.22</b> Control de obras.....	54
<b>Figura 2.23</b> Dji phantom 4 pro v2.0.....	61
<b>Figura 2.24</b> Altura de vuelo según la zona.....	74
<b>Figura 2.25</b> Real Time Kinematic.....	76
<b>Figura 2.26</b> Marco de Referencia Geodésico Nacional (MARGEN) de Bolivia.....	77
<b>Figura 2.27</b> Volúmenes en secciones transversales .....	78
<b>Figura 2.28</b> Perfil topográfico.....	79
<b>Figura 2.29</b> Puntos sugeridos para hacer lecturas .....	80
<b>Figura 2.30</b> Figura trazo de la sección transversal.....	80
<b>Figura 2.31</b> Topografía en civil 3D.....	82
<b>Figura 2.32</b> Volumen de un prisma.....	83
<b>Figura 2.33</b> Volumen de prismas .....	84
<b>Figura 2.34</b> Volumen compuesto.....	84
<b>Figura 3.1</b> Reconocimiento del lugar.....	85
<b>Figura 3.2</b> Eje de la vía, vista de google earth.....	86
<b>Figura 3.3</b> Eje de la vía en google earth.....	87
<b>Figura 3.4</b> Poligonal para cada tramo .....	87
<b>Figura 3.5</b> Creación de proyecto.....	88
<b>Figura 3.6</b> Plan de vuelo .....	88
<b>Figura 3.7</b> Coincidencia con el terreno .....	89

<b>Figura 3.8</b> Puntos de control cada 250 m.....	89
<b>Figura 3.9</b> Armado de dron.....	90
<b>Figura 3.10</b> Batería.....	91
<b>Figura 3.11</b> Retirado de protector .....	91
<b>Figura 3.12</b> Memoria de almacenaje.....	91
<b>Figura 3.13</b> Configuraciones.....	92
<b>Figura 3.14</b> Preparación para iniciar el vuelo .....	92
<b>Figura 3.15</b> Software utilizado.....	93
<b>Figura 3.16</b> Añadido de fotos.....	94
<b>Figura 3.17</b> Alineado de fotos.....	95
<b>Figura 3.18</b> Georreferenciación .....	95
<b>Figura 3.19</b> Creación de la nube de puntos densa.....	96
<b>Figura 3.20</b> Creación de la nube de puntos densa.....	97
<b>Figura 3.21</b> Reconocimiento del lugar.....	97
<b>Figura 3.22</b> Puntos base colocados cada kilómetro .....	98
<b>Figura 3.23</b> Colocación de estaca .....	99
<b>Figura 3.24</b> Montaje de trípode.....	100
<b>Figura 3.25</b> Estación total nivelada.....	101
<b>Figura 3.26</b> Obtención de datos .....	102
<b>Figura 3.27</b> Configuración del sistema de proyección.....	103
<b>Figura 3.28</b> Cargado de la nube de puntos densa.....	103
<b>Figura 3.29</b> Cargado de la nube de puntos densa.....	104
<b>Figura 3.30</b> Creación de las superficies .....	104
<b>Figura 3.31</b> Modelo digital del terreno .....	105

<b>Figura 3.32</b> Diseño en planta .....	106
<b>Figura 3.33</b> Secciones transversales dron .....	107
<b>Figura 3.34</b> Secciones transversales estación total. ....	107
<b>Figura 3.35</b> Relación de áreas de corte dron vs estación total .....	115
<b>Figura 3.36</b> Relación de áreas de relleno dron vs estación total .....	116
<b>Figura 3.37</b> Relación de volúmenes de corte .....	116
<b>Figura 3.38</b> Relación de volúmenes de relleno .....	117
<b>Figura 3.39</b> Correlación de volumen en corte Dron vs Estación total .....	128
<b>Figura 3.40</b> Correlación de volumen en corte (Estación total vs Dron) .....	129
<b>Figura 3.41</b> Correlación de volumen de relleno Dron vs Estación total .....	130
<b>Figura 3.42</b> Correlación de volumen de relleno Estación total vs Dron .....	131
<b>Figura 3.43</b> Correlación de volumen de corte y relleno Dron vs E.T .....	140
<b>Figura 3.44</b> Correlación de Volumen de corte y relleno E.T. vs Dron .....	141